



UNIVERSITÀ
DEGLI STUDI
FIRENZE

Dipartimento
di Ingegneria
Industriale

IL DIRETTORE

VISTO l'art. 7 del D. Lgs. n. 165/2001 come modificato dal D. Lgs. n. 75/2017;

VISTA la Direttiva Rettorale in tema di contratti di lavoro flessibile ed autonomo, prot. 68452 del 12 ottobre 2009;

VISTO il D.D. n. 4140/2026 con il quale è stato dato avvio alla procedura comparativa per l'affidamento di n. 1 incarico di lavoro autonomo esercitato nella forma della collaborazione coordinata nell'ambito del Progetto Fit4MedRob - Fit for Medical Robotics - identificativo PNC0000007 - Piano Nazionale Complementare (PNC) - Ammesso a finanziamento Decreto Direttoriale n. 1984 del 9 dicembre 2022 - CUP B53C22006960001;

VISTO il D.D. n. 5067/2026 con il quale è stata designata la Commissione giudicatrice della predetta procedura comparativa;

VERIFICATA la regolarità degli atti della procedura;

DECRETA

Art. 1

Sono approvati gli atti e la seguente graduatoria della procedura comparativa per il conferimento di n. 1 incarico di lavoro autonomo esercitato nella forma della collaborazione coordinata della durata dal 01/06/2026 al 30/11/2026 da svolgersi presso il Dipartimento di Ingegneria Industriale:

- | | | |
|----|-------------------|--------------|
| 1. | dott. Kim Jaeseok | punti 96/100 |
| 2. | Cod. 96677/2026 | non idoneo |

Art. 2

Al dott. Kim Jaeseok verrà conferito l'incarico di lavoro autonomo esercitato nella forma della collaborazione coordinata per lo svolgimento di consulenza specialistica per "Human-Robot Interaction & AI Systems Engineer".

Art. 3

Il corrispettivo previsto è di Euro 18.500,00 al lordo degli oneri a carico del percipiente.

Art. 4

La graduatoria è valida fino al 30/11/2026.

IL DIRETTORE
Prof. Bruno Facchini